

## شبیه‌سازی و پیش‌بینی ترکنندگی لعب خام روی بدن کاشی انگوب‌خورده با استفاده از شبکه عصبی

محمد خوئینی<sup>۱</sup>، محمد عابدینی<sup>۱</sup>، مسعود محبی<sup>۲</sup>

<sup>۱</sup>دانشگاه ملایر، <sup>۲</sup>دانشگاه بین‌المللی امام خمینی(ره)، قزوین

ehsan327@yahoo.com

**چکیده:** برای ایجاد چسبندگی مناسب بین لعب و بدن بیسکویتی، باید لعب در حالت خام چسبندگی مناسبی روی بدن داشته باشد. میزان این چسبندگی به عوامل متعددی وابسته است که از مهمترین آنها درصد آب، افزودنی‌ها و زبره لعب است. در این تحقیق با ساخت لعب‌هایی با درصد چسب، روانساز، آب و زبره متفاوت، چسبندگی لعب بر بدن اندازه‌گیری شده است. کمیتی که به منظور تعیین چسبندگی لعب و بدن استفاده شده است، زاویه ترکنندگی می‌باشد. با استفاده از داده‌های آزمایشگاهی و با تعلیم شبکه عصبی مناسب، چگونگی تغییرات شبیه‌سازی شده، در شبیه‌سازی از شبکه دولایه‌ای پیشخور و روش پس انتشار خطا استفاده شده و نتایج قابل قبولی برای پیش‌بینی تغییرات به دست آمد.

**کلمات کلیدی:** لعب، بدن بیسکویت، شبکه عصبی، زاویه ترکنندگی.

### ۱- مقدمه

بسیاری از عیوب سطح کاشی ناشی از عدم چسبندگی و اتصال لعب بر بدن بیسکویت است و لذا یکی از مسائل مهم در صنعت کاشی برای به حداقل رساندن عیوب، رسیدن به حداکثر اتصال و نیز تناسب بدن با لعب می‌باشد که در این راستا پارامتر ترکنندگی بدن توسعه لعب از پارامترهای با اهمیت شمرده می‌شود. بحث ترکنندگی بدن توسط لعب در دو مرحله قابل طرح است: یکی ترکنندگی سوسپانسیون لعب روی بیسکویت به هنگام اعمال لعب و دیگری ترکنندگی لعب مذاب روی بدن به هنگام پخت.

در این مقاله سعی شده است میزان ترکنندگی لعب روی بدن انگوب‌خورده در حالت خام بررسی شود. فاکتورهای متعددی روی ترشوندگی بیسکویت توسط لعب و بهبود اتصال لعب و بیسکویت مؤثرند که از مهمترین آن‌ها می‌توان ترکیب بیسکویت و انگوب مصرفی، دمای پخت و درصد تخلخل بدن، ترکیب و زبره لعب و نحوه لعب‌زنی را نام برد.

با تغییر هریک از موارد فوق می‌توان چسبندگی لعب روی بدن بیسکویت را کنترل کرد. در این بررسی نقش آب، روانساز، چسب و زبره لعب بر چسبندگی لعب و بیسکویت مطالعه شده است.

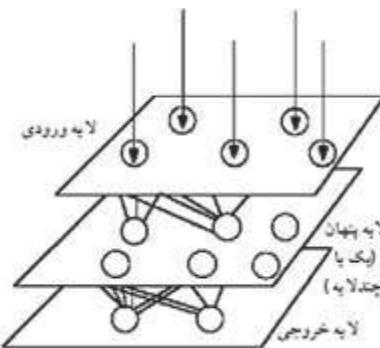
یکی از فاکتورهای مناسب قابل اندازه‌گیری برای بیان کمی میزان چسبندگی، "زاویه تماس بین سطح انگوب‌خوردۀ بیسکویت و خط مماس بر قوس قطرۀ لعب در نقطۀ برخورد" می‌باشد که ما اختصاراً آن را تحت عنوان "زاویه ترکنندگی" می‌شناسیم. زاویه ترکنندگی کمتر بیانگر پوشش دادن بهتر لعب روی سطح بیسکویت خواهد بود.

در سوسپانسیون‌هایی که به صورت ذرات جامد معلق در محلول آبی می‌باشند، خواص فاز مایع سوسپانسیون عامل مهمی در تعیین زاویه ترکنندگی است. هر چه میزان آب لعب خام افزایش یابد، کشش سطحی مابین بدن و قطره کاهش می‌یابد، لذا زاویه ترکنندگی کاهش یافته و در نتیجه ترکنندگی بهتر صورت می‌گیرد. افزایش میزان چسب به دلیل اینکه سبب افزایش کشش سطحی مابین بدن و قطره می‌شود، زاویه ترکنندگی را افزایش می‌دهد و لذا خاصیت ترکنندگی لعب خام را کاهش می‌دهد. کاهش اندازه دانه سبب افزایش

ویسکوزیتّه لعب خام و افزایش کشش سطحی مابین بدن و قدره می‌شود. در نتیجه همانند حالت افزایش میزان چسب، زاویهٔ ترکنندگی افزایش خواهد یافت و ترکنندگی لعب خام کمتر می‌شود. افزایش میزان روان‌ساز سبب کاهش کشش سطحی مابین بدن و قدره می‌شود. در نتیجهٔ زاویهٔ ترکنندگی با افزایش میزان روان‌ساز کاهش می‌یابد. البته در مقادیر مختلف درصد آب، چسب، زبره و روان‌ساز، تأثیر تغییر هر پارامتر بر زاویهٔ ترکنندگی نتیجه‌ای از پدیده‌های فیزیکی و شیمیایی است که در آن شرایط اتفاق می‌افتد. لذا ممکن است در حالت‌هایی از مقادیر درصد آب، چسب، زبره و روان‌ساز، تغییر یک پارامتر سبب تغییر زاویهٔ ترکنندگی برخلاف انتظار (توضیحات فوق) گردد.

پیشرفت در زمینهٔ بهبود خواص لعب به استفاده از روش‌های مختلف بررسی خواص و مدل‌های شبیه سازی نیاز دارد. شبکه‌های عصبی از جمله سیستم‌های هوشمندی هستند که با بکارگیری داده‌های آزمایشگاهی، قانون نهفته در ورای داده‌ها را استخراج و سیستم را مدل می‌کنند. لذا توجه قابل ملاحظه‌ای را در تحقیقات روی خواص و فرایند ساخت مواد به خود جلب کرده‌اند. از آنجا که فرمول مشخصی برای تعیین نرخ تغییرات زاویهٔ ترکنندگی لعب با فاکتورهای سازنده و مؤثر بر آن موجود نیست، برای پیش‌بینی این تغییرات نیاز به طراحی شبکهٔ عصبی است. بدین منظور باید میزان ترکنندگی لعب برای حالت‌های کافی اندازه‌گیری شده و نتایج حاصل برای آموزش شبکه و تست کارایی آن استفاده گردد.

هر شبکه عصبی متشکل از نرون‌هایی می‌باشد که در لایه‌های مختلف جای گرفته‌اند. هر نرون به تنها یک قابلیت چندانی ندارد ولی هنگامی که نرون‌ها با هم ترکیب می‌شوند و تشکیل شبکه می‌دهند قابلیت‌های بالایی از خود نشان می‌دهند. مدل نرون مصنوعی برگرفته از نرون‌های واقعی (سلول‌های عصبی مغز انسان) می‌باشد. در ساختار شبکه‌های عصبی، نرون‌ها علاوه بر آنکه در لایهٔ خود به شکل محدودی به یکدیگر اتصال داده شده‌اند، از طریق اتصال بین لایه‌ها نیز به نرون‌های طبقات مجاور ارتباط داده می‌شوند. در واقع نرون‌ها توسط ضرایب وزنی به هم مربوط می‌شوند. ضریب وزنی بیانگر قدرت اتصالی یک نرون است و آستانه تحريك آن نرون را تعیین می‌کند. بنابراین هر نرون یک ضریب وزنی ورودی و یک ضریب وزنی خروجی دارد. رفتار یک شبکه توسط تابع انتقال تعیین می‌شود. این تابع توسط طراح و بر اساس قوانین آموزش شبکه تعیین می‌گردد. به هنگام آموزش شبکه روابط بین نرون‌ها بهینه شده و خطای حداقل مقدار ممکن کاهش می‌یابد. در شکل ۱ نمونه‌ای از ساختار لایه‌ای یک شبکهٔ عصبی مصنوعی نمایش داده شده است [۱].



شکل ۱ - نمونه‌ای از ساختار لایه‌ای یک شبکهٔ عصبی

اخیراً تلاش‌های گسترده‌ای برای استفاده از شبکه‌های عصبی به منظور دستیابی به بهترین نمونه‌ها با حداقل آزمایشات و تجارت عملی صورت گرفته است که نتایج آن منجر به تولید محصولات بهتر و هزینه کمتر شده است. به عنوان مثال در یکی از این تلاش‌ها تأثیر پارامترهای مختلف بر ویسکوزیتّه ظاهری سوسپانسیون‌های آلومینا-پارافین با استفاده از شبکه‌های عصبی شبیه‌سازی شد [۲]. در کوشش دیگری خواص مکانیکی ابزارهای سرامیکی با استفاده از شبکه‌های عصبی مورد ارزیابی و پیش‌بینی قرار گرفت [۲].



## ۲- فعالیت‌های تجربی

در انجام این پروژه از بیسکویت کاشی و انگوب مصرفی در خط تولید کاشی دیوار یک کارخانه تولید کاشی استفاده شد و بر پایه فرمولا سیون لعب مصرفی (نقطه کاری<sup>۱</sup>، درصد زبره، درصد آب و میزان افزودنی‌های لعب (چسب و روانساز) تغییر داده شد تا تغییرات حاصله در زاویهٔ ترکنندگی لعب روی بیسکویت انگوب خورده مطالعه شود.

چهار متغیر مستقل مقدار روانساز، مقدار چسب، مقدار آب و زبره لعب به عنوان متغیرهای آزمایش تعریف شده و سایر پارامترها در طول آزمایش ثابت نگه داشته شدند. این پارامترها عبارتند از: میزان تخلخل سطح بدنه بیسکویت (که خود تابعی از پرس، پخت، اندازه دانه و فرمولا سیون بدنه می‌باشد) میزان رطوبت بدنه بیسکویت هنگام اعمال انگوب، دمای بدنه بیسکویت هنگام اعمال انگوب، میزان گرد و غبار سطح بدنه بیسکویت، میزان آب انگوب، میزان روانساز و چسب انگوب، اندازه دانه (زبره) انگوب، فرمولا سیون انگوب و لعب.

## ۳- مراحل انجام آزمایش

برای آماده‌سازی نمونه‌های کاشی بیسکویت، کاشی‌های بیسکویت در ابعاد  $4\text{cm} \times 4\text{cm}$  توسط دستگاه کاشی بُر برش داده شدند.

برای آماده‌سازی لعب خام، از یک فست میل با حجم  $500\text{ ml}$  سی سی استفاده شد. درون فست میل،  $150\text{ g}$  ماده خشک شامل  $92\%$  فریت و  $8\%$  کائولن WBB (فرمولایون پایه، که در تمام حالات آزمایش ثابت است) شارژ و به مقدار  $33\%$  بج خشک، آب افزوده شد.  $105^\circ\text{C}$  روانساز (سدیم تری پلی فسفات<sup>۲</sup>) و  $101^\circ\text{C}$  چسب (کربوکسی متیل سلولز<sup>۳</sup>) اضافه شد. زمان کار فست میل برای رسیدن به درصد زبره  $1\%$ ،  $3\%$ ،  $5\%$  و  $7\%$  به ترتیب  $53\text{ min}$ ،  $47\text{ min}$  و  $42\text{ min}$  بود.

مقدار مشخصی آب، چسب و روانساز برای رسیدن به حالات مختلف دوغاب به بج اضافه و لعب خام به خوبی هم زده شد و به مدت  $24\text{ hours}$  باقی ماند. این مدت به منظور همگنسازی در فضای بسته زمان دهی<sup>۴</sup> شد.

مقادیری که برای هریک از پارامترها در نظر گرفته‌ایم در جدول زیر بیان شده‌اند:

جدول ۱- پارامترهای مؤثر بر زاویهٔ ترکنندگی و مقادیر درنظر گرفته شده برای هر یک

نوع پارامتر	مقادیر منظور شده (بر حسب درصد)	اندازه گام (بر حسب درصد)
زبره	۱، ۳، ۵ و ۷	۲
درصد آب	۴۰، ۴۵، ۵۰ و ۵۵	۵
درصد چسب	۰/۰۱، ۰/۰۴، ۰/۰۷ و ۰/۱۰	۰/۲۰
درصد روانساز	۰/۱۵، ۰/۲۵، ۰/۳۵ و ۰/۴۵	۰/۱

گام‌های در نظر گرفته شده برای هر یک از پارامترها با توجه به حساسیت زاویهٔ تماس نسبت به تغییرات آن پارامتر و نیز محدوده‌های کاری معمول هر یک، تعیین شده‌اند.

با توجه به محدوده‌های مذکور، برای هر پارامتر چهار مقدار در نظر گرفته شد و لذا مجموعاً  $256$  حالت برای ساختن لعب و محاسبه زاویهٔ ترکنندگی قابل تعریف خواهد بود که هر حالت ترکیب متفاوتی نسبت به سایرین دارد.

<sup>1</sup> Working point

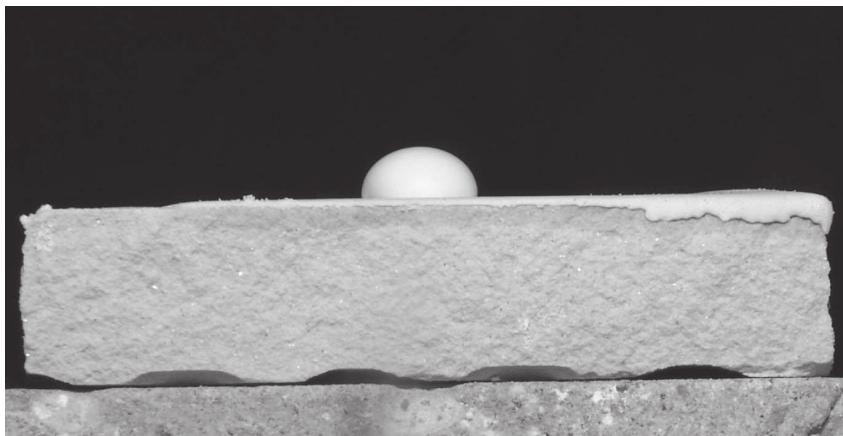
<sup>2</sup> STPP

<sup>3</sup> CMC

<sup>4</sup> aging



کاشی بیسکویت بش داده شده، پس از غبارگیری، توسط پارچه به روش غوطهوری انگوب زده شدند (ضخامت انگوب اعمالی برابر با ضخامت انگوب در خط تولید می‌باشد) و پس از تقریباً ۱۰ ثانیه که در جانمone‌های قرار گرفت، قطره لعب خام توسط قطره‌چکان آزمایشگاهی به صورت تقریباً استاتیکی (رهایی از ارتفاع تقریباً ۱ سانتیمتری) بر روی بدنه بیسکویت انگوب‌خورده قرار گرفته و همزمان توسط دوربین عکس‌برداری انجام شد.



شکل ۲- نمای جانبی قطره لعب اعمال شده روی بیسکویت انگوب‌خورده

برای عکس‌برداری از بیسکویت و قطره لعب از دوربین عکاسی دیجیتال ۱۰ مگا پیکسلی استفاده شد و شرایط نوری و تنظیمات دوربین به گونه‌ای انتخاب شد که حداکثر وضوح و اختلاف رنگ بین مرزهای بدنه، انگوب و لعب دیده شود (شکل ۲). همچنین برای بهبود وضوح تصویر و مشخص تر کردن خطوط مرزی و نیز ترمیم عکس‌هایی که هنگام زوم کردن دچار افت کیفیت شده‌اند، نرم‌افزار فتوشاپ بکار گرفته شد. در نهایت با استفاده از نرم‌افزار ImageJ و رسم "خط مرزی انگوب و لعب" و "خط مماس بر قطره لعب در نقطه بروخورد" اندازه زاویه ترکنندگی تا دو رقم اعشار اندازه‌گیری شد.



شکل ۳- نحوه رسم خطوط مماس برای تعیین زاویه ترکنندگی

هدف نهایی این پژوهش، پیش‌بینی میزان ترکنندگی لعب روی بیسکویت، با در اختیار داشتن درصد زبره، آب، روان‌ساز و چسب لعب آن می‌باشد.

#### ۴- نتایج و بحث

با توجه به محدوده‌های ترکیبی در نظر گرفته شده، مجموعاً ۲۵۶ حالت مختلف برای ساختن لعب قابل تعریف خواهد بود. در مواردی به علت مناسب نبودن شرایط دوغاب برای ایجاد قطره، داده‌های اندازه‌گیری شده برای تعیین زاویه ترکنندگی قابل استفاده نبوده لذا داده‌های مربوطه حذف شده‌اند. از آنجایی که دوغاب‌های نامناسب مربوط به مرز محدوده‌های ترکیبی (مقادیر پایین درصد آب، چسب و روان‌ساز) است، حذف داده‌های مربوط به آن‌ها مشکلی در شبیه‌سازی ایجاد نمی‌کند.



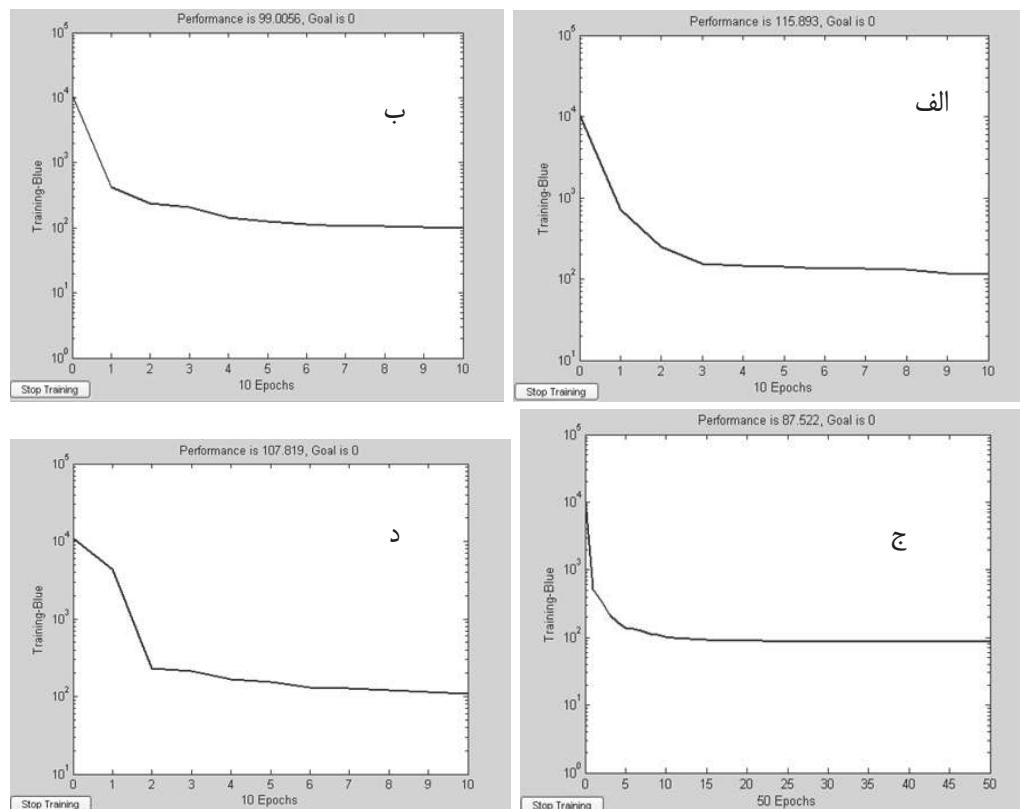
کل داده‌های به دست آمده از مجموع آزمایشات، ۲۲۴ داده می‌باشد که از این تعداد، ۱۵۸ داده برای آموزش شبکه و ۶۶ مورد نیز برای تست شبکه استفاده شدند.

برای شبیه‌سازی زاویه ترکنندگی از شبکه پیش‌خور<sup>۱</sup> استفاده شد که در آن الگوریتم پسانشار خطأ<sup>۲</sup> به کار می‌رود. شبکه‌های دو و سه لایه‌ای با توابع محرک زیگموئید (Tansig و Logsig) در لایه‌های پنهان اول و دوم و تابع محرک خطی (Purelin) در لایه خروجی و با تعداد نرون‌های مختلف مورد بررسی قرار گرفتند.

در طراحی شبکه و کدنویسی برنامه، اکثر پارامترهای فوق همان پیش‌فرض برنامه<sup>۳</sup> انتخاب شدند و تنها برخی از آن‌ها نظیر Epochs و Goal مقداردهی شدند تا به دقت و نتیجه مورد نظر دست یابیم.

در آموزش شبکه، توابع متعددی (مانند training و trainlm) با ۲ و ۳ لایه و با تعداد نرون‌های مختلف (۵، ۷، ۸ و ۱۰) برای رسیدن به بهترین شرایط یعنی عدم حفظ کردن داده‌ها و وجود خطای مینیمم بررسی شدند.

شکل ۵ نحوه آموزش تعدادی از شبکه‌ها را نشان می‌دهد.



شکل ۴ - عملکرد تعدادی از شبکه‌ها الف-عملکرد شبکه (دو لایه‌ای با ۸ نرون میانی، ۵۰ تکرار)

ب-عملکرد شبکه (دو لایه‌ای با ۱۰ نرون میانی، ۱۰ تکرار)

ج-عملکرد شبکه (دو لایه‌ای با ۱۵ نرون میانی، ۱۰ تکرار) د-عملکرد شبکه (دو لایه‌ای با ۷ نرون میانی، ۵۰ تکرار)

همان‌طور که ملاحظه می‌شود شبکه دو لایه‌ای با ۷ نرون در نهایت بیشترین تطابق (کمترین خطأ) با داده‌های ورودی و خروجی پیدا کرده است. به طوری که خطای نهایی به  $\frac{87}{522}$  رسیده است. بنابراین از این شبکه برای شبیه‌سازی استفاده شد.

جدول ۲ نتایج مربوط به زاویه ترکنندگی پیش‌بینی شده ۲۰ فرمولاسیون و اندازه‌گیری شده توسط آزمایشات را نشان می‌دهد. با توجه به این مشاهدات نتیجه می‌شود که داده‌های تجربی و پیش‌بینی شده تطابق بسیار خوبی با هم دارند.

<sup>1</sup> Feed Forward

<sup>2</sup> Back Propagation

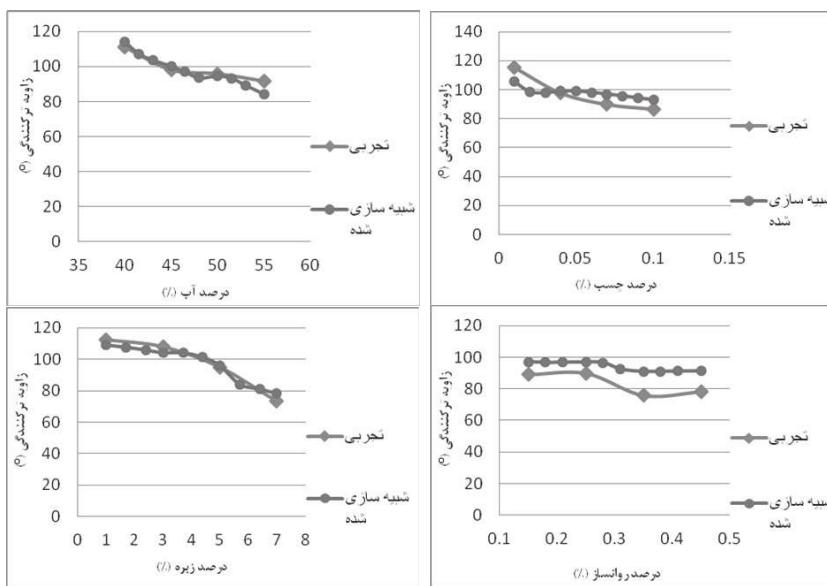
<sup>3</sup> default

جدول ۲- مقایسه مقادیر شبیه‌سازی شده با مقادیر واقعی حاصل از آزمایش

شماره	مقدار شبیه‌سازی شده توسط شبکه (°)	مقدار واقعی حاصل از آزمایش (°)	درصد خطا (%)
۱	۱۱۴/۳۷	۱۲۲/۲۹	۶/۹۲
۲	۱۰۴/۷۱	۱۰۹/۸۹	۴/۹۵
۳	۹۲/۶۲	۹۳/۶۵	۱/۱۱
۴	۱۰۰/۷۰	۱۱۴/۷۲	۱۳/۹۲
۵	۱۰۱/۳۱	۱۰۰/۷۶	۰/۵۴
۶	۹۳/۸۷	۸۷/۱۹	۷/۱۲
۷	۹۳/۴۶	۷۸/۱۵	۱۶/۳۸
۸	۱۰۲/۶۱	۱۱۷/۹۹	۱۴/۹۸
۹	۷۲/۹۷	۶۸/۴۹	۶/۱۴
۱۰	۷۷/۷۲	۷۵/۲۵	۳/۱۸
۱۱	۱۲۰/۲۲	۱۱۹/۴۲	۰/۶۶
۱۲	۹۸/۵۸	۹۲/۸۷	۵/۷۸
۱۳	۸۸/۹۷	۷۷/۷۶	۱۲/۵۹
۱۴	۷۲/۱۳	۶۹/۵۸	۳/۵۴
۱۵	۷۱/۸۲	۶۶/۵۹	۷/۲۸
۱۶	۷۱/۶۸	۷۳/۴۹	۲/۵۱
۱۷	۶۲/۴۷	۶۷/۳۱	۷/۷۳
۱۸	۶۲/۴۹	۷۱/۰۶	۱۲/۲۶
۱۹	۱۱۰/۷۵	۱۰۶/۰۱	۴/۲۷
۲۰	۱۱۷/۱۹	۱۱۴/۹۸	۱/۸۸

نمونه‌ای از نمودارهای مربوط به حالات مختلف پیش‌بینی شده توسط شبکه عصبی در شکل ۵ آمده است.

جهت مقایسه بهتر نتایج تجربی نیز آورده شده‌اند.



شکل ۵- (الف) تغییرات زاویه ترکندگی با درصد آب در ۷٪ زبری، ۰٪ چسب، ۰٪ روانساز، (ب) تغییرات زاویه ترکندگی با چسب در ۷٪ زبری، ۰٪ آب، ۰٪ روانساز، (ج) تغییرات زاویه ترکندگی با درصد زبره در ۰٪ آب، ۰٪ روانساز، (د) تغییرات زاویه ترکندگی با روانساز در ۷٪ زبره، ۰٪ آب، ۰٪ چسب.



با توجه به این نمودارها مشاهده می‌شود که داده‌های تجربی و پیش‌بینی شده تطابق خوبی با هم دارند. علاوه بر این شبکه نقاطی را پیش‌بینی کرده که به صورت تجربی آزمایش نشده بودند.

## ۵- نتیجه‌گیری

تغییرات زاویه ترکنندگی لعاب خام بر روی بدن کاشی انگوب خورده بر حسب درصد چسب، روانساز، آب و زبره لعاب با استفاده از شبکه عصبی مصنوعی شبیه‌سازی شد. داده‌های شبیه‌سازی شده، همخوانی مناسبی با نتایج عملی نشان می‌دهد و می‌توان مدل ارائه شده را مدلی مناسب جهت پیش‌بینی رفتار چسبندگی لعاب خام بر روی بدن کاشی انگوب خورده دانست.

## مراجع

۱. هوش محاسباتی، جلد اول؛ مبانی شبکه‌های عصبی، محمدباقر منهاج، دانشگاه صنعتی امیرکبیر (پلی‌تکنیک ایران) واحد تفرش، ۱۳۷۹، دفتر نشر پروفسور محمود حسابی.
2. Drago Torkar, Sasa Novak, Franc Novak. Apparent Viscosity Prediction of alumina-Paraffin Suspensions using artificial neural networks . Journal of Materials processing Technology, 203: 208-215 (2008).
3. C. Z Huang, L. Zhang, L. He, J. Sun, B. Fang, B. Zou, Z. Q. Li, X. Ai, A Study on the prediction of the mechanical properties of a ceramic tool based on an artificial neural network. Journal of Materials processing Technology, 129: 399-402 (2002).
۴. لعاب‌ها و پوشش‌های شیشه‌ای، ریچارد. ا. اپلر، داگلاس. ر. اپلر، مترجم هادی شمس نظری، تهران، ۱۳۸۲، نشر دانش ایران.